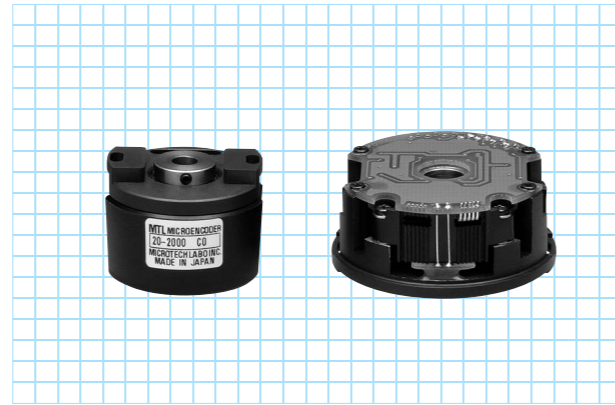


MGH series

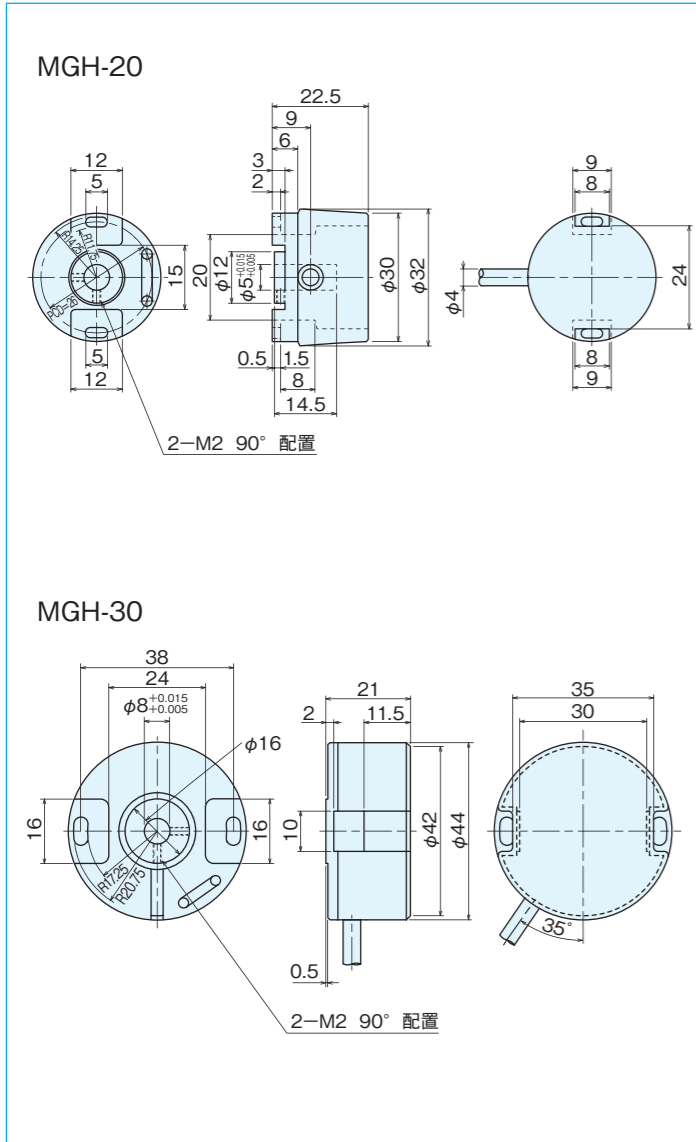
[矩形波/インクリメンタル]

DCモーター、ACモーター、ステッピングモーターに簡単に取り付けられます。



写真は左からMGH-20、MGH-30

外形寸法図



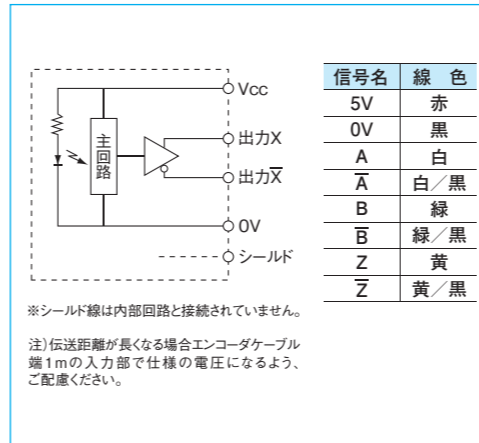
仕様

項目	型式名				
	MGH-20-□-E パルス数	MGH-30-□-E パルス数			
電源電圧	DC5V±10%				
消費電流	60mA以下(無負荷時)				
検出方式	インクリメンタル				
出力パルス数 (標準) [パルス数/回転]	40	600	40	400	1,000
	50	800	50	450	1,024
	60	1,000	60	500	1,200
	100	1,024	100	512	1,500
	125	1,200	200	600	1,800
	200		250	720	2,000
	300		300	800	
	250		360	900	
出力相	A、 \bar{A} 、B、 \bar{B} 、Z、 \bar{Z} 相				
出力形態	矩形波 ラインドライバ出力				
出力容量	$V_{OL}=0.5V_{max}$ $V_{OH}=2.5V_{min}$ $I_o=\pm 20mA$				
最高応答周波数(応答パルス数)	100kHz				
出力位相差	A、B位相差 $90^\circ \pm 45^\circ (T/4 \pm T/8)$ Z相 $T \pm T/2$				
波形立上り立下り時間	1 μs 以下(ケーブル0.5mのとき)				
許容最高回転数(機械的)	6,000r/min				
使用周囲温度/湿度	-10°C~70°C RH35%~90% 結露しないこと				
保存周囲温度	-20°C~80°C				
耐振動	耐久55Hz 複振幅1.5mm X、Y、Z方向各2時間				
耐衝撃	耐久500m/s ² (約50G) X、Y、Z方向各3回				
ケーブル	外径 $\phi 4.2$ 、8芯ビニール線 絶縁シールドケーブル長さ1m(0.5m)				
質量	60g		150g		

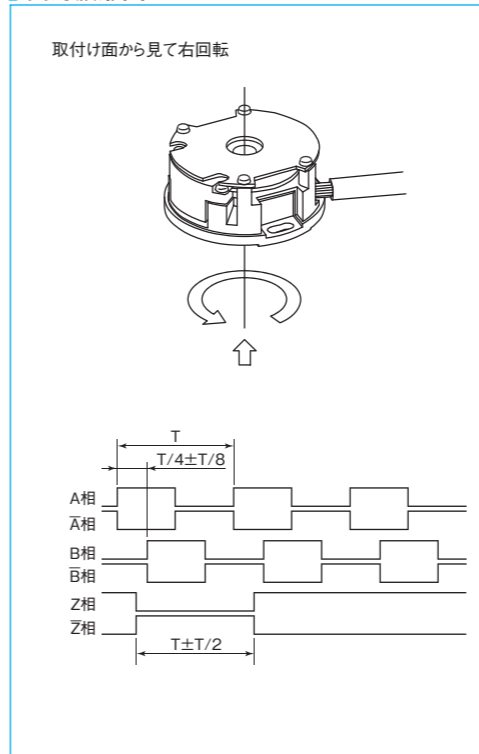
取付軸許容変化量

許容偏差	MGH-20	MGH-30	
		パルス数	パルス数
ラジアル	100~200	250~600	800~1,200
スラスト	100~300	360~1,024	1,200~2,000
許容偏差	ラジアル	$\pm 0.02mm$	
	スラスト	$\pm 0.1mm$	$\pm 0.05mm$

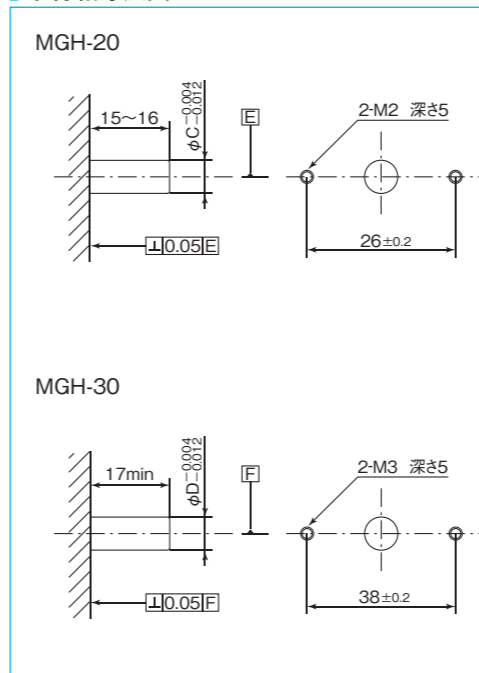
出力回路図



出力波形図



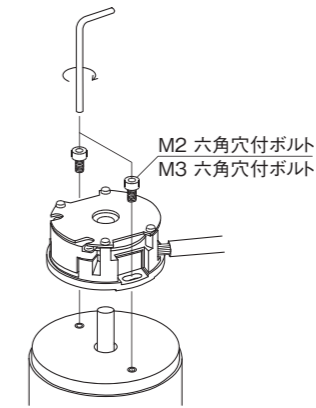
取付軸寸法図



MGHシリーズ組付イメージ

MGH-20、30

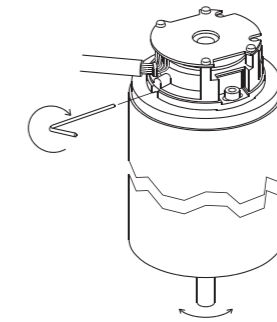
1.エンコーダを回転軸のベースに仮固定する。



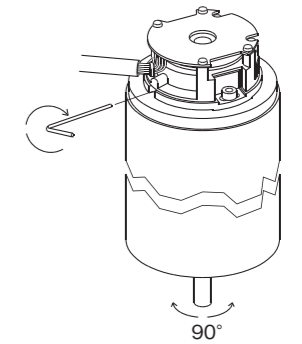
●使用工具

- 0.89mm六角レンチ
- 1.5mm六角レンチ (MGH-20用)
- 2.5mm六角レンチ (MGH-30用)

2.①回転軸を回してビスを探し固定する。



2.②さらにシャフトを右又は左に90°回して、もう一方のビスを固定する。



3.エンコーダを回転軸のベースに固定する。